

Poglavje 8

Hookov zakon

8.1 Zveza med napetostjo in deformacijo

8.1.1 Rešene naloge

1. Ravninska deformacija deformira pravokotnik dimenzije $2\text{ cm} \times 1\text{ cm}$ v romboid dimenzije $2.05\text{ cm} \times 0.98\text{ cm}$ z diagonalo, ki je za $\sqrt{5}/50\text{ cm}$ daljša od prvotne diagonale pravokotnika.
 - (a) Določi deformacijski tenzor.
 - (b) Izračunaj ekstremalni osni deformaciji in skiciraj Mohrovo krožnico. V kateri smeri je osna deformacija največja?
 - (c) Za izotropični material z $\nu = 1/5$ in $E = 120\text{ GPa}$ z uporabo Hookovega zakona določi pripadajoči napetostni tenzor.

Rešitev:

- (a) Postavimo koordinatni sistem v smeri stranic pravokotnika in izračunajmo osni deformaciji. $\epsilon_{11} = \frac{\Delta a}{a} = 0.025 = 1/40$ in $\epsilon_{22} = \frac{\Delta b}{b} = -0.02 = -1/50$. Za izračun ϵ_{12} bomo upoštevali deformacijo v smeri diagonale, ki je

$$\epsilon_d = \frac{d + \Delta d - d}{d} = \frac{1}{50} = 0.02.$$

Uporabimo sedaj formulo

$$\epsilon_d = \frac{1}{2}(\epsilon_{11} + \epsilon_{22}) + \frac{1}{2}(\epsilon_{11} - \epsilon_{22}) \cos 2\varphi + \epsilon_{12} \sin 2\varphi,$$

kjer je φ kot med osjo x in diagonalo pravokotnika. Potem $\cos \varphi = 2/\sqrt{5}$ in $\sin \varphi = 1/\sqrt{5}$. Od tod $\cos 2\varphi = \cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi = 3/5$ in $\sin 2\varphi = 2 \sin \varphi \cos \varphi = 4/5$. Tako dobimo enačbo

$$\frac{1}{50} = \frac{1}{40} + \frac{27}{1000} + \epsilon_{12} \frac{4}{5}$$

in od tod $\epsilon_{12} = 1/20 = 0.05$. Deformacijski tenzor je tako enak

$$\underline{\underline{\epsilon}} = \begin{bmatrix} 1/40 & 1/200 \\ 1/200 & -1/50 \end{bmatrix}.$$

(b) Ekstremalni deformaciji sta po formuli

$$\epsilon_{\text{ext}} = \frac{1}{2}(\epsilon_{11} + \epsilon_{22}) \pm \sqrt{\left(\frac{1}{2}(\epsilon_{11} - \epsilon_{22})\right)^2 + \epsilon_{12}^2}$$

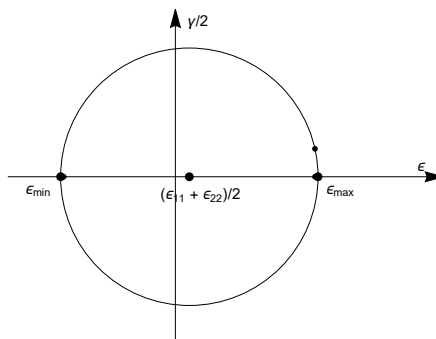
enaki

$$\epsilon_{\text{max}} = \frac{1}{400}(1 + \sqrt{85}) \doteq 0.0255 \quad \epsilon_{\text{min}} = \frac{1}{400}(1 - \sqrt{85}) \doteq -0.0206.$$

Smer maksimalne osne deformacije dobimo po formuli

$$\tan 2\varphi = \frac{2\epsilon_{12}}{\epsilon_{11} - \epsilon_{22}} = \frac{2}{9}.$$

Potem $\varphi = 6.26^\circ$. Iz skice Mohrove krožnice vidimo, da je to smer ekstremalne osne deformacije.



Slika 8.1: Slika Mohrove krožnice.

(c) Napetostni tenzor je

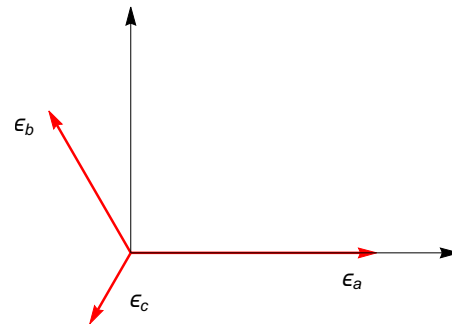
$$\underline{\underline{t}} = 2\mu\underline{\underline{\epsilon}} + \lambda \text{Sl}(\underline{\underline{\epsilon}}) \underline{\underline{I}},$$

kjer sta μ in λ Laméjeva koeficienta dana z $\mu = \frac{E}{2(1+\nu)}$ in $\lambda = \frac{\nu E}{(1+\nu)(1-2\nu)}$. Njuni vrednosti sta $\mu = 50$ GPa in $\lambda = 100/3$ GPa. Potem

$$\underline{\underline{t}} = \begin{bmatrix} 8/3 & 1/2 \\ 1/2 & -11/6 \end{bmatrix} \text{GPa}.$$

2. Z ekstenziometrom smo v smereh, ki med seboj oklepajo kot $2\pi/3$, glej skico, izmerili osne deformacije $\epsilon_a = 0.003$, $\epsilon_b = 0.002$ in $\epsilon_c = 0.001$.

- (a) Določi infinitezimalni deformacijski tenzor.
- (b) Naj bo deformiran material izotropičen z Youngovim modulom $E = 210$ GPa in Poissonovim količnikom $\nu = 0.2$. Za po prvi točki izračunano ravninsko deformacijo določi pripadajoči napetostni tenzor. Tu upoštevaj, da je



$$\underline{\underline{t}} = \frac{E}{1+\nu} \underline{\underline{\epsilon}} + \frac{\nu E \text{Sl}(\underline{\underline{\epsilon}})}{(1+\nu)(1-2\nu)} \underline{\underline{I}}.$$

Rešitev:

- (a) Ker je osna napetost v smeri osi x enaka ϵ_a , je $\epsilon_{11} = 2 \times 10^{-3}$. Enotski vektor v smer osne deformacije ϵ_b je $\vec{e}_b = \cos 2\pi/3 \vec{i} + \sin 2\pi/3 \vec{j} = -\frac{1}{2}\vec{i} + \frac{\sqrt{3}}{2}\vec{j}$, v smeri ϵ_c pa $\vec{e}_c = -\frac{1}{2}\vec{i} - \frac{\sqrt{3}}{2}\vec{j}$. Zapišimo tenzor deformacije

$$\underline{\underline{\epsilon}} = 10^{-3} \begin{bmatrix} 3 & \beta \\ \beta & \gamma \end{bmatrix}.$$

Neznanki β in γ določimo iz pogojev

$$\vec{e}_b \cdot (\underline{\underline{\epsilon}} \vec{e}_b) = \epsilon_b \quad \vec{e}_c \cdot (\underline{\underline{\epsilon}} \vec{e}_c) = \epsilon_c.$$

Tako dobimo enačbi

$$2\sqrt{3}\beta - 3\gamma = -5 \quad 2\sqrt{3}\beta + 3\gamma = 1.$$

Rešitvi sta $\beta = -\frac{1}{\sqrt{3}}$ in $\gamma = 1$. Potemtakem je

$$\underline{\underline{\epsilon}} = 10^{-3} \begin{bmatrix} 3 & -\frac{1}{\sqrt{3}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & 1 \end{bmatrix}.$$

- (b) Uporabimo dano formulo. Izračunajmo posebej

$$\frac{E}{1+\nu} = 175 \text{ GPa},$$

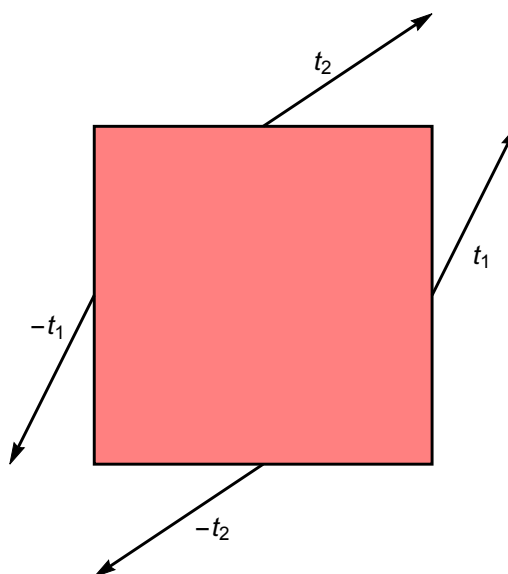
$$\frac{\nu E}{(1+\nu)(1-2\nu)} = \frac{175}{3} \text{ GPa},$$

in $\text{Sl}(\underline{\underline{\epsilon}}) = 4 \times 10^{-3}$. Tako dobimo

$$\underline{\underline{t}} = 175 \text{ MPa} \left(\begin{bmatrix} 3 & -\frac{1}{\sqrt{3}} & 0 \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} + \frac{4}{3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \right) = 175 \text{ MPa} \begin{bmatrix} \frac{13}{3} & -\frac{1}{\sqrt{3}} & 0 \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{7}{3} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} \end{bmatrix}$$

3. Kvadrat na sliki ima na stranicah napetosti \vec{t}_1 , ki ima velikost $\frac{\sqrt{5}}{4}$ MPa in $\vec{t}_2 = \left(\frac{1}{2}\vec{i} + \frac{1}{3}\vec{j}\right)$ MPa.

- (a) Določi \vec{t}_1 in pripadajoči napetostni tenzor.
 (b) Privzemi, da se kvadrat elastično deformira. Izračunaj pripadajoči deformacijski tenzor, če je izotropičnega materiala in je $E = 120$ GPa in $\nu = 1/3$.
 (c) Določi pripadajoče ekstremalne osne deformacije.



Rešitev:

- (a) Vektor \vec{t}_2 je drugi stolpec matrike napetostnega tenzorja. Ker je simetričen, je oblike

$$\underline{\underline{t}} = \begin{bmatrix} x & 1/2 \\ 1/2 & 1/3 \end{bmatrix} \text{ MPa.}$$

Določiti moramo še x . Vektor napetosti \vec{t}_1 je prvi stolpec napetostnega tenzorja. Torej $\vec{t}_1 = \left(x\vec{i} + \frac{1}{4}\vec{j}\right)$ MPa. Ker je $|\vec{t}_1| = \frac{\sqrt{5}}{4}$ MPa, je $x^2 + \frac{1}{16} = \frac{5}{16}$ in tako $x = \frac{1}{4}$. Torej

$$\underline{\underline{t}} = \begin{bmatrix} 1/4 & 1/2 \\ 1/2 & 1/3 \end{bmatrix} \text{ MPa.}$$

- (b) Deformacija je dana s Hookovim zakonom

$$\underline{\underline{\epsilon}} = \frac{1+\nu}{E}\underline{\underline{t}} - \frac{\nu}{E}\text{SI}(\underline{\underline{t}})\underline{\underline{I}} = \left(\frac{1}{90} \begin{bmatrix} 1/4 & 1/2 \\ 1/2 & 1/3 \end{bmatrix} - \frac{1}{360} \frac{7}{12} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}\right) \frac{\text{MPa}}{\text{GPa}}$$

Od tod po krajšem računu

$$\underline{\underline{\epsilon}} = \begin{bmatrix} 1.16 & 5.56 \\ 5.56 & 2.08 \end{bmatrix} 10^{-6}$$

- (c) Ekstremalne osne deformacije dobimo po formuli

$$\epsilon^{\max, \min} = \frac{1}{2} \left(\epsilon_{11} + \epsilon_{22} \pm \sqrt{(\epsilon_{11} - \epsilon_{22})^2 + 4\epsilon_{12}^2} \right) = \frac{1}{2} \left(3.24 \pm \sqrt{0.92^2 + 11.12^2} \right) 10^{-6}$$

Tako dobimo $\epsilon^{\max} = 7.2010^{-6}$ in $\epsilon^{\min} = -3.95010^{-6}$.

4. Pokaži, da se za izotropičen material smeri ekstremalne osne deformacije ujemajo s smermi ekstremalnih normalnih napetosti. Privzemi, da je deformacija ali napetost ravninska.

Rešitev: Privzemimo ravninsko deformacijo. Smer ekstremalne osne deformacije je dana s formulo

$$\varphi^1 = \frac{1}{2} \arctan \frac{2\epsilon_{12}}{\epsilon_{11} - \epsilon_{22}}, \quad \varphi^2 = \varphi^1 + \pi/2.$$

Po Hookovem zakonu

$$\epsilon_{11} = \frac{1}{E}t_{11} - \frac{\nu}{E}t_{22}, \quad \epsilon_{22} = -\frac{\nu}{E}t_{11} + \frac{1}{E}t_{22}, \quad \epsilon_{12} = \frac{1}{2G}t_{12}.$$

Potem

$$\epsilon_{11} - \epsilon_{22} = \frac{1 + \nu}{E}(t_{11} - t_{22}).$$

Upoštevajmo še, da je $G = E/(2(1 + \nu))$. Potem

$$\frac{1}{2} \arctan \frac{2\epsilon_{12}}{\epsilon_{11} - \epsilon_{22}} = \frac{1}{2} \arctan \frac{2t_{12}}{t_{11} - t_{22}}$$

in ekstremalne smeri se res ujemajo.

5. V treh smereh, ki oklepajo medsebojni kot $\pi/4$ izmerimo osne deformacije $\epsilon_a = 10^{-3}$, $\epsilon_b = -3/2 \times 10^{-3}$ in $\epsilon_c = 2 \times 10^{-3}$ in pripadajoči normalni napetosti $\sigma_a = 240\text{MPa}$ in $\sigma_b = 0\text{MPa}$. Material je izotropičen, deformacija pa je ravninska. Določi E , ν in μ .

Rešitev: V prvem koraku iz podatkov določimo deformacijski tenzor. Postavimo koordinatni sistem tako, da se smeri podane osne deformacije ujemata s koordinatnima osema, tretja pa je v smeri diagonale. Potem je

$$\underline{\underline{\epsilon}} = 10^{-3} \begin{bmatrix} 1 & x \\ x & 2 \end{bmatrix} \text{MPa},$$

kjer je x še neznano število. V smeri diagonale je

$$-3/2 \times 10^{-3} = \epsilon_b = \frac{1}{2}(\epsilon_{11} + \epsilon_{22}) + \frac{1}{2}(\epsilon_{11} - \epsilon_{22}) \cos \pi/2 + \epsilon_{12} \sin \pi/2 = 10^{-3}(3/2 + x).$$

Tako dobimo $\epsilon_{12} = -3 \times 10^{-3}$.

Napetostni tenzor je dan s Hookovim zakonom

$$\underline{\underline{t}} = 2\mu\underline{\underline{\epsilon}} + \lambda \text{SI}(\underline{\underline{\epsilon}})\underline{\underline{I}} = 10^{-3} \begin{bmatrix} 2\mu + 3\lambda & -6\mu \\ -6\mu & 4\mu + 3\lambda \end{bmatrix} \text{MPa}.$$

Podani normalni napetosti sta v smereh \vec{i} in $\vec{i} + \vec{j}$. Potem je

$$\begin{aligned} 240\text{MPa} = \sigma_a &= 10^{-3}(2\mu + 3\lambda) \\ 0\text{MPa} = \sigma_b &= 3 \times 10^{-3}(\lambda - \mu). \end{aligned}$$

Od tod sledi $\lambda = \mu = 48\text{GPa}$. Iz formul

$$\mu = \frac{E}{2(1 + \nu)}, \quad \lambda = \frac{\nu E}{(1 + \nu)(1 - 2\nu)}$$

tako dobimo

$$E = \frac{\mu(3\lambda + 2\mu)}{\lambda + \mu}, \quad \nu = \frac{\mu(3\lambda + 2\mu)}{\lambda + \mu}$$

in od tod $E = 120\text{GPa}$ in $\nu = 1/4$.