

Napredni koncepti centralnosti

Blažka Hunski, Barbara Ikica, Ana Špela Hodnik

Fakulteta za matematiko in fiziko
Oddelek za matematiko

19. april 2012

Norma vektorja nenegativnih centralnih indeksov:

$$\|\mathbf{c}_X\|_p = \begin{cases} (\sum_{i=1}^n |\mathbf{c}_{X_i}|^p)^{1/p}, & 1 \leq p < \infty, \\ \max_{i=1, \dots, n} \{|\mathbf{c}_{X_i}|\}, & p = \infty. \end{cases}$$

Konkurenca in Antikonkurenca



Slika: Konkurenca in Antikonkurenca

Naj bo G povezan neusmerjen graf na n vozliščih. Za par vozlišč u in v $\gamma_u(v)$ določa število vozlišč, ki so bližje u kot v :

$$\gamma_u(v) = |\{w \in V; d(u, w) < d(v, w)\}|.$$

Število strank vozlišča u je

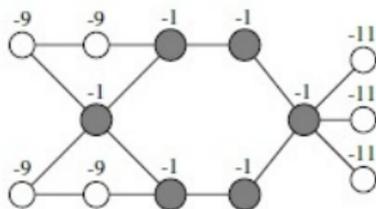
$$\gamma_u(v) + \frac{1}{2}(n - \gamma_u(v) - \gamma_v(u)) = \frac{1}{2}n + \frac{1}{2}(\gamma_u(v) - \gamma_v(u)).$$

Konkurenca in Antikonkurenca

Definiramo

$$f(u, v) = \gamma_u(v) - \gamma_v(u).$$

$$c_f(u) = \min \{f(u, v); v \in V - u\}.$$



Slika: Primer centroidne centralnosti

Normalizacija splošnih centralnih indeksov:

$$c'_{X_i} = \begin{cases} c_{X_i} / (\sum_{j: c_{X_j} > 0} |c_{X_j}|^p)^{1/p}, & c_{X_i} > 0, \\ 0, & c_{X_i} = 0, \\ c_{X_i} / (\sum_{j: c_{X_j} < 0} |c_{X_j}|^p)^{1/p}, & c_{X_i} < 0. \end{cases}$$

Primerjava med različnimi grafi

Naj bo \mathcal{G}_n množica povezanih grafov $G = (V, E)$ z n vozlišči.
Centralnostne indekse $\mathbf{c}_{\mathbf{x}_i}$ normaliziramo takole:

$$\mathbf{c}''_{\mathbf{x}_i} = \frac{\mathbf{c}_{\mathbf{x}_i}}{\mathbf{c}^*_{\mathbf{x}}},$$

kjer je $\mathbf{c}^*_{\mathbf{x}} = \max_{G \in \mathcal{G}_n} \max_{i \in V(G)} \mathbf{c}_{\mathbf{x}_i}$.

Zgledi točkovnih centralnosti

- 1 Sosedska centralnost

$$c^*_D = n - 1$$

- 2 Centralnost posrednika na najkrajši poti

$$c^*_B = \frac{n^2 - 3n + 2}{2}$$

- 3 Bližinska centralnost

$$c^*_C = (n - 1)^{-1}$$

- 4 Ekscentrična centralnost

$$c^*_E = 1$$

Štiri dimenzije centralnega indeksa

Motivacija



Izbira dimenzij?

- Kategorija in **osnovni izraz**
- **Operator izraza**
- **Personalizacija**
- **Normalizacija**

Klasifikacija v štiri kategorije

- Dosegljivost
- Količina pretoka
- Vitalnost
- Povratnost

Osnovni izraz: **razdalja** $d(u, v)$

Zgledi

- **Sosedska centralnost:** $c_D(u) = \deg(u)$
- **Ekscentrična centralnost:** $c_E(u) = \frac{1}{\max\{d(u, v) : v \in V\}}$
- **Bližinska centralnost:** $c_C(u) = \frac{1}{\sum_{v \in V} d(u, v)}$

Zgledi

- Bližinska centralnost v naključnem sprehodu (**centralnost Markova**):

$$c_M(v) = \frac{n}{\sum_{s \in V} m_{sv}}, \quad m_{sv} = \sum_{n=1}^{\infty} n \cdot f_{sv}^{(n)}$$

Osnovni izraz: **količina pretoka** $f_{st}(x)$

Zgledi

• **Obremenitvena centralnost:** $c_S(v) = \sum_{s \neq v \in V} \sum_{t \neq v \in V} \sigma_{st}(v)$

• **Centralnost posrednika na najkrajši poti:**

$$c_B(v) = \sum_{s \neq v \in V} \sum_{t \neq v \in V} \delta_{st}(v), \quad \delta_{st}(v) = \frac{\sigma_{st}(v)}{\sigma_{st}}$$

Prva dimenzija: osnovni izraz / Kategorija vitalnosti

Osnovni izraz: **vitalnostni indeks** x : $\nu(G, x) = f(G) - f(G \setminus \{x\})$,
 $f : \mathcal{G} \rightarrow \mathbb{R}$, $G \in \mathcal{G}$.

Zgledi

- **Vitalnost posrednika maksimalnega pretoka:**

$$c_{mf}(v) = \sum_{s,t \in V, v \neq s, v \neq t, f_{st} > 0} \frac{f_{st}(v)}{f_{st}}$$

Prva dimenzija: osnovni izraz / Kategorija povratnosti

Osnovni izraz: **implicitna definicija** $c(v_i) = f(c(v_1), \dots, c(v_n))$

Zgledi

- **Katzev indeks stanja:** $c_K(i) = \sum_{k=1}^{\infty} \sum_{j=1}^n \alpha^k (A^k)_{ji}$

Druga dimenzija: operator izraza

Zgledi

- Maksimum
- Vsota
- Povprečna vrednost
- Varianca

Tretja dimenzija: personalizacija

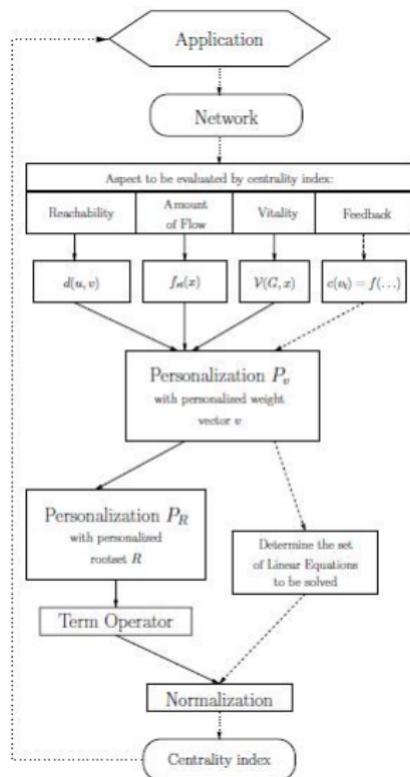
Zgledi

- operator P_V
- operator P_R , npr. **ciljna relativna centralnost posrednika na najkrajši poti**:
$$c_{tRBC}(v) = \sum_{s \in V} \sum_{r \in R} \delta_{sr}(v)$$

Četrta dimenzija: normalizacija

- Dimenzije: **osnovni izraz, operator izraza, personalizacija, normalizacija**
- Neodvisnost in nepopolnost

Konstrukcija centralnega indeksa



- 1 Vprašanje \rightarrow kategorija + osnovni izraz
- 2 Določitev modela
- 3 Personalizacija P_v
- 4 Personalizacija P_R + izbira operatorja / **Določitev sistema enačb**
- 5 Normalizacija

Ali obstajajo neke splošne lastnosti, katerim naj bi zadoščala centralnost?

- Aksiomatizacija centralnega indeksa, ki temelji na razdalji.
- Aksiomatizacija povratne centralnosti.

Aksiomatizacija vozliščne centalnosti, ki temelji na razdalji

- Dodajanje povezave (u, v) :

Naj bosta u in $v \in V(G)$ in $u \neq v$, kjer velja $(u, v) \notin E(G)$. Graf $H = (V(G), E(G) \cup \{u, v\})$ dobimo iz grafa G , tako da dodamo povezavo (u, v) .

- Premik povezave (u, v) :

Naj bodo u, v in $w \in V(G)$ in $u \neq v \neq w$ taka, da $(u, v) \in E(G)$ in $(u, w) \notin E(G)$. Potem graf $H = (V(G), (E(G) \setminus \{(u, v)\}) \cup \{u, w\})$ dobimo s premikom (u, v) v povezavo (u, w) . Ko premaknemo povezavo, mora graf ostati povezan.

- Naj bo \mathcal{G}_n razred neusmerjenih povezanih grafov na n vozliščih.
- $c : V(G) \rightarrow \mathbb{R}_0^+$.
- $\mathcal{S}_c(G) = \{u \in V(G) : \forall v \in V(G) \quad c(u) \geq c(v)\}$.

Definicija

Funkcijo c imenujemo **voziščna centralnost** na $G \in \mathcal{G}'_n \subseteq \mathcal{G}_n$ ter \mathcal{G}'_n imenujemo **c -dopustna** natanko tedaj ko veljajo naslednji pogoji:

- 1 \mathcal{G}'_n je zaprta za izomorfizme.
- 2 Če je $G = (V(G), E(G)) \in \mathcal{G}'_n$, $u \in V(G)$ in H dobimo, ko prestavimo ali dodamo povezavo v grafu G do vozišča u , potem velja $H \in \mathcal{G}'_n$.
- 3 Če velja $G \cong_{\phi} H$ potem velja $c_G(u) = c_H(\phi(u))$ za $\forall u \in V(G)$.
- 4 Naj bo $u \in V(G)$ ter H dobimo iz grafa G z dodano povezavo do vozišča u , potem velja $c_G(u) < c_H(u)$ in $c_G(v) \leq c_H(v)$ za $\forall v \in V(G)$.
- 5 Naj bo $u \in \mathcal{S}_c(G)$ in H tak graf, ki ga dobimo iz G , če bodisi premaknemo bodisi dodamo povezavo do vozišča u . Potem velja $c_G(u) < c_H(u)$ in $u \in \mathcal{S}_c(H)$.

Kishijeva definicija

Razliko centralnih vrednosti definiramo kot $\Delta_{uv}(w) = c_H(w) - c_G(w)$ za $\forall w \in V(G)$.

Definicija

Funkcijo c imenujemo **voziščna centralnost** natanko tedaj ko veljata naslednja dva pogoja

- 1 $\Delta_{uv}(u) > 0$, t.j., $c_G(u) < c_H(u)$.
- 2 Za vsak par nesosednjih vozišč u in v velja naslednje:
Če za $w \in V(G)$ velja $d(u, w) \leq d(v, w)$, velja tudi $\Delta_{uv}(u) \geq \Delta_{uv}(w)$.